

## Uitwerkingen Tentamen Lineaire Algebra A (gelegenheid 1)

### Opgave 1. (7 punten)

(i) Voor  $k \in \mathbb{R}$  is het volgende stelsel lineaire vergelijkingen gegeven:

$$\begin{aligned} kx + k^2y &= k + 4 \\ x + 4y &= 2 \end{aligned}$$

- (a) Geef alle  $k$  waarvoor het stelsel een eenduidige oplossing heeft. Licht je antwoord toe!  
 (b) Vind alle  $k$  waarvoor het stelsel meer dan één oplossing heeft.  
 Geef in deze gevallen de volledige oplossingsverzameling aan.

(ii) Voor  $c \in \mathbb{R}$  zij de matrix  $A_c$  gegeven door  $A_c = \begin{pmatrix} 1 & c & 0 \\ c & c & 2 \\ 2 & c & c \end{pmatrix}$ .

- (a) Bepaal alle waarden van  $c$  waarvoor  $A_c$  niet inverteerbaar is.  
 (b) Voor  $c = 1$  is  $A_c$  wel inverteerbaar (dat kan je hopelijk uit deel (a) concluderen).  
 Geef de inverse matrix  $A_1^{-1}$  aan.

### Oplossing:

(i) (a) **(1 punt)** De matrix van het stelsel is  $A = \begin{pmatrix} k & k^2 \\ 1 & 4 \end{pmatrix}$  en heeft determinant  $4k - k^2 = k(4 - k)$ . Voor  $k \neq 0, 4$  is  $A$  dus inverteerbaar en heeft het stelsel een eenduidige oplossing.

In plaats van de determinant uit te rekenen kan de matrix natuurlijk ook geveegd worden:  $\begin{pmatrix} k & k^2 \\ 1 & 4 \end{pmatrix} \xrightarrow{P_{12}} \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ k & k^2 \end{pmatrix} \xrightarrow{O_{12}(-k)} \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 0 & k^2 - 4k \end{pmatrix}$ . De geveegde matrix heeft rang 2 dan en slechts dan als  $k^2 - 4k \neq 0$ , dus voor  $k \neq 0, 4$ , en in dit geval is het stelsel eenduidig oplosbaar.

Het lukt ook, het stelsel op de ouderwetse manier op te lossen en hierbij de toegelaten waarden voor  $k$  in de gaten te houden. Uit de tweede vergelijking volgt  $x = 2 - 4y$  en invullen in de eerste vergelijking geeft  $2k - 4ky + k^2y = k + 4$ , dus  $(k^2 - 4k)y = 4 - k$ . Voor  $k^2 - 4k \neq 0$ , dus voor  $k \neq 0, 4$  geeft dit voor  $y$  de eenduidige oplossing  $y = \frac{4-k}{k(k-4)} = -\frac{1}{k}$  en hiermee  $x = 2 - 4y = 2 + \frac{4}{k} = \frac{2k+4}{k}$ .

(b) **(2 punten)** Er komen alleen  $k = 0, 4$  in aanmerking voor meerdere oplossingen.

Voor  $k = 0$  wordt de eerste vergelijking  $0 \cdot x + 0 \cdot y = 4$  duidelijk strijdig, dus heeft het stelsel in dit geval geen oplossing. Natuurlijk volgt de onoplosbaarheid ook uit het feit dat de uitgebreide matrix  $\left( \begin{array}{cc|c} 0 & 0 & 4 \\ 1 & 4 & 2 \end{array} \right)$  van het stelsel rang 2 heeft, terwijl de matrix (zonder rechterzijde) rang 1 heeft.

Voor  $k = 4$  wordt de eerste vergelijking  $4x + 16y = 8$  en is dus het 4-voud van de tweede vergelijking. De oplossingsverzameling is in dit geval  $\{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x + 4y = 2\} = \{(2 - 4t, t) \mid t \in \mathbb{R}\} = \{(t, \frac{1}{2} - \frac{1}{4}t) \mid t \in \mathbb{R}\}$ .

- (ii) (a) **(1 punt)** Middels de regel van Sarrus of ontwikkeling naar de eerste rij zien we dat  $\det(A_c) = c^2 - 2c - c^3 + 4c = c(-c^2 + c + 2) = c(c+1)(-c+2)$ .

Alternatief kan de matrix natuurlijk ook op bovendriehoeksvorm gebracht worden, om de determinant te bepalen, hierbij is het belangrijk op eventuele noemers te letten die natuurlijk niet 0 mogen zijn. Het lukt ook helemaal zonder noemers:

$$\det(A_c) = \det \begin{pmatrix} 1 & c & 0 \\ c & c & 2 \\ 2 & c & c \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} 1 & c & 0 \\ 0 & c - c^2 & 2 \\ 0 & -c & c \end{pmatrix} = (-c) \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & c & 0 \\ 0 & c - c^2 & 2 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} =$$

$$c \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & c & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & c - c^2 & 2 \end{pmatrix} = c \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & c & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 2 + c - c^2 \end{pmatrix} = c(2 + c - c^2) = c(1 + c)(2 - c).$$

De matrix  $A_c$  is niet inverteerbaar dan en slechts dan als  $\det(A_c) = 0$ , dus voor  $c = 0, 2, -1$ .

- (b) **(3 punten)** We bepalen  $A_1^{-1}$  door de matrix  $(A_1 | I_3)$  door elementaire rijoperaties op de vorm  $(I_3 | B)$  te transformeren, want dan is  $B = A_1^{-1}$ .

$$\left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{O_{12}(-1), O_{13}(-2)} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & -2 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{M_2(\frac{1}{2}), M_3(-1), P_{23}} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 2 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{O_{32}(1)} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \frac{3}{2} & \frac{1}{2} & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{O_{21}(-1)} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & 1 \\ 0 & 1 & 0 & \frac{3}{2} & \frac{1}{2} & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 \end{array} \right)$$

De inverse matrix is dus  $A_1^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 & -1 & 2 \\ 3 & 1 & -2 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ .

**Opgave 2. (7 punten)**

Zij  $T : V \rightarrow W$  een lineaire afbeelding voor de  $\mathbb{R}$ -vectorruimten  $V$  en  $W$ . Zij verder  $U$  een lineaire deelruimte van  $W$ .

- (i) Definieer de deelverzameling  $X = \{v \in V \mid T(v) \in U\}$  van vectoren met beeld in  $U$ .
- (a) Bewijs dat  $X$  een lineaire deelruimte is van  $V$  en dat  $X$  de kern  $N(T)$  van  $T$  omvat.
- (b) Laat zien dat  $T(X) = U \cap R(T)$  (waarbij  $T(X) = \{T(v) \mid v \in X\}$ ).
- (c) Neem aan dat  $V$  en  $W$  eindigdimensionaal zijn.  
Concludeer dat in dit geval geldt dat  $\dim(X) = \dim(N(T)) + \dim(U \cap R(T))$ .

- (ii) Zij  $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  de lineaire afbeelding gegeven door  $T\left(\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 2x - z \\ y \\ -2x + z \end{pmatrix}$  en zij

$$U = \text{span}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}\right).$$

Bepaal een basis van  $X = \{v \in \mathbb{R}^3 \mid T(v) \in U\}$ .

**Oplossing:**

- (i) (a) **(1.5 punten)** Omdat  $U$  een lineaire deelruimte is, is  $0_W \in U$  en er geldt  $T(v) = 0_W$  voor iedere  $v \in N(T)$ , dus is  $N(T) \subset X$ . I.h.b. is dus  $X \neq \emptyset$ , want de nulvector  $0_V$  ligt zeker in de kern  $N(T)$ .

Zij  $v, v' \in X$ , dan is  $T(v) = u \in U$  en  $T(v') = u' \in U$  en omdat  $U$  een lineaire deelruimte is, is  $T(v + v') = T(v) + T(v') = u + u' \in U$  en dus ook  $v + v' \in X$ . Net zo geldt voor  $c \in \mathbb{R}$  dat  $T(cv) = cT(v) = cu \in U$ , dus is ook  $cv \in X$ .

- (b) **(1.5 punten)** Voor  $v \in X$  is  $T(v) \in U$  en  $T(v) \in R(T)$ , dus is  $T(v) \in U \cap R(T)$  en dus  $T(X) \subset U \cap R(T)$ .

Zij nu omgekeerd  $u \in U \cap R(T)$ . Wegens  $u \in R(T)$  is er een  $v \in V$  met  $T(v) = u$  en wegens  $u \in U$  geldt voor deze  $v$  dat  $v \in X$ , dus is  $u = T(v) \in T(X)$ . Dit geeft  $U \cap R(T) \subset T(X)$ .

Dit laat zich ook in één stap bewijzen, maar dat moet zeer zorgvuldig opgeschreven worden.  $R(T) = \{T(v) \mid v \in V\}$ , daarom is  $U \cap R(T) = \{T(v) \mid v \in V, T(v) \in U\}$ . Nu is  $\{v \in V \mid T(v) \in U\} = X$ , dus is  $U \cap R(T) = \{T(v) \mid v \in X\} = T(X)$ .

- (c) **(1 punt)** Dit is juist de dimensiestelling (voor kern en beeld) toegepast op de beperking  $T|_X$  van  $T$  op  $X$ . Volgens de dimensiestelling geldt  $\dim(T|_X) = \dim(N(T|_X)) + \dim(R(T|_X))$ . Omdat de kern  $N(T)$  volledig in  $X$  ligt, is  $N(T|_X) = N(T)$  en in deel (b) is aangetoond dat  $R(T|_X) = U \cap R(T)$ .

- (ii) **(3 punten)** Voor  $v = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$  in  $N(T)$  geldt  $2x - z = 0$  en  $y = 0$ , dus is  $N(T) = \text{span}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}\right)$ , d.w.z.  $\dim(N(T)) = 1$ .

Men gaat nu makkelijk na dat  $u = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$  in  $R(T)$  ligt, bijvoorbeeld is  $T\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}\right) = u$ .

Hiermee volgt dat  $U \cap R(T) = U$  en de dimensieformule uit deel (i)(c) geeft  $\dim(X) = 1 + 1 = 2$ .

Het laatste kunnen we in dit geval echter ook direct concluderen, want met  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}$  en  $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$  hebben we twee vectoren in  $X$  gevonden die lineair onafhankelijk zijn, dus is  $\dim(X) \geq 2$ .

Maar  $\dim(X) < 3$ , omdat  $X$  niet de hele ruimte  $\mathbb{R}^3$  is, bijvoorbeeld is  $T\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix} \notin U$ .

Een basis van  $X$  is daarom (bijvoorbeeld)  $\beta = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}\right)$ .

Het is niet per se nodig, de kern te bepalen, in principe is het voldoende twee lineair

onafhankelijke vectoren uit  $X$  aan te geven, bijvoorbeeld  $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  en  $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ . Echter moet wel beargumenteerd worden waarom  $\dim(X) = 2$  is.

Alternatief kan dit ook direct met een stelsel vergelijkingen opgelost worden.

Uit  $\begin{pmatrix} 2x - z \\ y \\ -2x + z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c \\ c \\ -c \end{pmatrix}$  volgt  $y = c$  en  $z = 2x - c$ , dus is  $X = \left\{ \begin{pmatrix} b \\ c \\ 2b - c \end{pmatrix} \mid b, c \in \mathbb{R} \right\}$ .

Met  $b = 1, c = 0$  en  $b = 0, c = 1$  laat zich dan direct de basis  $\beta = \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right)$  aflezen.

### Opgave 3. (5 punten)

Zij  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  de lineaire afbeelding gegeven door  $T\left(\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} y \\ x \end{pmatrix}$ .

(i) Bepaal een basis  $\beta$  van  $\mathbb{R}^2$  met  $[T]_{\beta}^{\beta} = \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ .

(ii) Bewijs dat er geen basis  $\gamma$  van  $\mathbb{R}^2$  bestaat zo dat  $[T]_{\gamma}^{\gamma} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ .

### Oplossing:

(i) **(3 punten)** Voor de eerste basisvector  $v_1$  in  $\beta$  moet gelden dat  $T(v_1) = -v_1$  (d.w.z.  $v_1$  is een eigenvector voor de eigenwaarde  $-1$ ) en voor  $v_1 = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  betekent dit dat  $T(v_1) = \begin{pmatrix} y \\ x \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -x \\ -y \end{pmatrix}$ . Hieruit volgt dat  $y = -x$ , dus is  $v_1$  een veelvoud van  $\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$  en we kiezen gewoon  $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ .

Voor de tweede basisvector  $v_2$  in  $\beta$  moet nu gelden dat  $T(v_2) = 2v_1 + v_2$  en voor  $v_2 = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  geeft dit  $T(v_2) = \begin{pmatrix} y \\ x \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 + x \\ -2 + y \end{pmatrix}$ . Hieruit volgt  $y = 2 + x$  en we kunnen bijvoorbeeld  $v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \end{pmatrix}$  kiezen.

Het is duidelijk dat  $\beta = (v_1, v_2)$  lineair onafhankelijk is, dus is dit een basis met de gewenste eigenschap.

(ii) **(2 punten)** Met betrekking tot de standaardbasis  $\alpha$  van  $\mathbb{R}^2$  heeft  $T$  de matrix  $[T]_{\alpha}^{\alpha} = A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ . Dan is  $[T]_{\gamma}^{\gamma} = Q^{-1}AQ$  voor de basistransformatie  $Q = [id_{\mathbb{R}^2}]_{\gamma}^{\alpha}$ . We weten echter dat  $\det(Q^{-1}AQ) = \det(A)$  en er geldt  $\det(A) = -1$ , terwijl  $\det([T]_{\gamma}^{\gamma}) = 1$  voor de gegeven matrix  $[T]_{\gamma}^{\gamma} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ .

Nog korter is het argument dat een lineaire afbeelding met matrix  $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  alleen de eigenwaarde 1 heeft (voor een bovendriehoeksmatrix zijn de diagonaalelementen juist de eigenwaarden), maar men ziet makkelijk (zo als in deel (i)) dat  $T$  de eigenwaarde  $-1$  heeft (met eigenvector  $\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ ).

Alternatief laat zich dit analoog als in deel (i) nagaan. Voor de eerste basisvector  $v_1$  in  $\beta$  moet gelden dat  $T(v_1) = v_1$  (d.w.z.  $v_1$  is een eigenvector voor de eigenwaarde 1) en voor  $v_1 = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  betekent dit dat  $T(v_1) = \begin{pmatrix} y \\ x \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ . Hieruit volgt dat  $y = x$ , dus is  $v_1$  van de vorm  $\begin{pmatrix} a \\ a \end{pmatrix}$  voor een  $a \neq 0$ .

Voor de tweede basisvector  $v_2$  in  $\beta$  moet nu gelden dat  $T(v_2) = 2v_1 + v_2$  en voor  $v_2 = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  geeft dit  $T(v_2) = \begin{pmatrix} y \\ x \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2a + x \\ 2a + y \end{pmatrix}$ . Hieruit volgt  $y = 2a + x$  en  $x = 2a + y$ , maar dan is  $y - x = 2a$  en  $y - x = -2a$  en wegens  $a \neq 0$  is dit onmogelijk.

**Opgave 4.** (7 punten)

Zij  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 0 & 5 & -2 \\ 0 & 6 & -2 \end{pmatrix}$ .

(i) Stel dat  $v$  een eigenvector is van  $A$  voor de eigenwaarde  $\lambda$ .

Laat zien dat  $v$  dan ook een eigenvector is van de matrix  $B = A^7 + 3A^4 + 12A$  en dat de bijhorende eigenwaarde  $\lambda^7 + 3\lambda^4 + 12\lambda$  is.

(ii) Bepaal de eigenwaarden en eigenruimten van  $A$ .

(iii) Bepaal alle eigenwaarden van de matrix  $B = A^7 + 3A^4 + 12A$ . Licht toe waarom dit inderdaad alle eigenwaarden zijn.

*Hint:* Gebruik deel (i).

(iv) Bereken  $A^7 v$  voor  $v = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 5 \end{pmatrix}$ .

*Hint:* Schrijf  $v$  als som van eigenvectoren van  $A$ .

**Oplossing:**

(i) **(1 punt)** Uit  $Av = \lambda v$  volgt wegens  $A^k v = A^{k-1}(Av) = A^{k-1}(\lambda v) = \lambda A^{k-1}v$  dat  $A^k v = \lambda^k v$  en voor een scalair  $c$  geldt  $cA^k v = c\lambda^k v$ , dus is  $v$  een eigenvector voor de eigenwaarde  $\lambda^7 + 3\lambda^4 + 12\lambda$ .

(ii) **(3 punten)** Middels ontwikkeling naar de eerste kolom zien we dat  $A$  het karakteristieke polynoom  $\det(A - \lambda I_3) = (1 - \lambda) \det \begin{pmatrix} 5 - \lambda & -2 \\ 6 & -2 - \lambda \end{pmatrix} = (1 - \lambda)(\lambda^2 - 3\lambda + 2) = (1 - \lambda)(\lambda - 1)(\lambda - 2)$  heeft. De eigenwaarden van  $A$  zijn dus 1 en 2.

Het is geen goed plan het product  $(1 - \lambda)(\lambda^2 - 3\lambda + 2)$  eerst uit te rekenen en dan de nulpunten te zoeken, een factor als  $(1 - \lambda)$  geeft al expliciet een nulpunt aan. Let verder op dat voor het berekenen van het karakteristieke polynoom de matrix  $A - \lambda I_3$  geveegd kan worden, maar eerst  $A$  vegen naar een bovendriehoeksmatrix  $A'$  en dan  $\det(A' - \lambda I_3)$  te berekenen zo dat de diagonaalelementen van  $A'$  de eigenwaarden zijn, is verkeerd.

De eigenruimte  $E_1$  voor de eigenwaarde  $\lambda = 1$  is de kern van  $A - I_3 = \begin{pmatrix} 0 & 2 & -1 \\ 0 & 4 & -2 \\ 0 & 6 & -3 \end{pmatrix}$

en is gelijk aan  $\text{span}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}\right)$ .

De eigenruimte  $E_2$  voor de eigenwaarde  $\lambda = 2$  is de kern van  $A - 2I_3 = \begin{pmatrix} -1 & 2 & -1 \\ 0 & 3 & -2 \\ 0 & 6 & -4 \end{pmatrix}$

en is gelijk aan  $\text{span}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}\right)$ .

- (iii) **(1.5 punten)** Uit (i) en (ii) volgt dat  $1+3+12 = 16$  en  $2^7+3\cdot 2^4+12\cdot 2 = 128+48+24 = 200$  eigenwaarden zijn van  $B = A^7 + 3A^4 + 12A$ .

Verder is  $\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}\right)$  een basis van  $\mathbb{R}^3$  bestaande uit eigenvectoren van  $A$ , d.w.z.

$A$  is diagonaliseerbaar. Omdat iedere eigenvector van  $A$  ook een eigenvector van  $B$  is, is ook  $B$  diagonaliseerbaar en omdat de eigenwaarden onder een basistransformatie niet veranderen, heeft  $B$  geen andere eigenwaarden dan 16 en 200.

Het klopt niet dat iedere eigenwaarde/eigenvector van  $B$  afkomstig moet zijn van een eigenwaarde/eigenvector van  $A$ . Neem de matrix  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ , deze heeft  $\lambda = 1$  als

enige (reële) eigenwaarde. De matrix  $B = A^2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$  heeft echter ook  $\lambda = -1$

als eigenwaarde.

- (iv) **(1.5 punten)** We schrijven  $v$  als  $v = v_1 + v_2$  voor  $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$  en  $v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ . Hierbij is  $v_1$

een eigenvector voor de eigenwaarde 1 en  $v_2$  een eigenvector voor de eigenwaarde 2, dus is

$$A^7 v = A^7(v_1 + v_2) = A^7 v_1 + A^7 v_2 = v_1 + 2^7 v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} + 128 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 129 \\ 257 \\ 386 \end{pmatrix}.$$

Natuurlijk kan je de vector  $v$  ook 7 keer met  $A$  vermenigvuldigen, maar dat is behoorlijk

$$\text{meer werk: } Av = A \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 8 \end{pmatrix}, A^2 v = A \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 8 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 9 \\ 14 \end{pmatrix}, A^3 v = A \begin{pmatrix} 5 \\ 9 \\ 14 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 9 \\ 17 \\ 26 \end{pmatrix},$$

$$A^4 v = A \begin{pmatrix} 9 \\ 17 \\ 26 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 17 \\ 33 \\ 50 \end{pmatrix}, \quad A^5 v = A \begin{pmatrix} 17 \\ 33 \\ 50 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 33 \\ 65 \\ 98 \end{pmatrix}, \quad A^6 v = A \begin{pmatrix} 33 \\ 65 \\ 98 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 65 \\ 129 \\ 194 \end{pmatrix},$$

$$A^7 v = A \begin{pmatrix} 65 \\ 129 \\ 194 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 129 \\ 257 \\ 386 \end{pmatrix}.$$

Nog meer werk is het, de machten  $A^2, \dots, A^7$  uit te rekenen en dan

$$A^7 v = \begin{pmatrix} 1 & 254 & -127 \\ 0 & 509 & -254 \\ 0 & 762 & -380 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 5 \end{pmatrix} \text{ te berekenen, maar verkeerd is het natuurlijk ook niet}$$

(alleen zeer gevoelig voor rekenfouten).